

RTKGO

使用者手冊

GNSS · RTK · NTRIP

1.0.0-dev · 2026.10 · zh-TW

目錄

01 · 使用前準備	03
02 · 介面與定位狀態	04
03 · 快速開始作業	05
04 · 差分源管理	06
05 · 隧道連線與裝置配對	07
06 · 定位與衛星資訊	08
07 · 流動站引數	09
08 · 網路與後臺執行	10
09 · 診斷與故障排查	11
10 · 語言、橫屏與參考資訊	12
F01 · 介面與定位狀態	13
F03 · 差分源管理	14
F04 · 流動站引數	15
F05 · 診斷與故障排查	16
F02 · 語言、橫屏與參考資訊	17
術語	18

使用前準備

RTKGO 用於連線差分服務、檢視定位狀態和管理流動站作業。

準備

按裝置要求連線天線，選擇適合衛星觀測的環境，並準備可用網路。

操作步驟

- 01 開啟系統定位，允許應用使用精確位置。
- 02 後臺作業前檢查通知、後臺位置和電池設定。
- 03 向服務提供方取得連線資料或配對操作說明。

預期結果

裝置與連線資料已準備就緒。

檢查與處理

遮擋和反射可能影響定位。不要複製示例截圖中的地址、賬號或現場資料。

介面與定位狀態

主要入口為工作臺、差分源、裝置和診斷。連線狀態與定位解狀態描述不同的作業環節。

準備

開啟工作臺，觀察接收機的新鮮輸出。

操作步驟

工作臺

差分源

裝置

診斷

- 01 分別檢查網路、隧道和 NTRIP 狀態。
- 02 檢視定位解狀態：固定解、浮點解、單點、差分或未定位。
- 03 檢查差分齡期與測量資料的新鮮度。

預期結果

Fixed 表示固定解，Float 表示浮點解。過期資料不是實時測量。

檢查與處理

網路已連線或已收到差分，均不能單獨證明 Fixed。精度估計和衛星數量不能單獨作為測量成果驗收依據。
實機介面: F01

快速開始作業

接收機、網路和差分源準備好後再開始作業。

準備

選擇適合當前服務和作業區域的差分源。

操作步驟

開始作業

停止作業

- 01 選擇所需差分源和連線方式。
- 02 返回工作臺，點選“開始作業”，等待有效差分和新鮮定位輸出。
- 03 檢查解狀態及作業質量要求。作業結束時點選“停止作業”並確認。

預期結果

實時狀態顯示當前連線、差分接收和定位解。

檢查與處理

關閉介面與主動停止作業不同。主動停止會取消自動恢復。質量不足時按故障排查章節檢查。

實機介面: F01

差分源管理

直接 NTRIP 使用服務地址、埠和掛載點，並按服務要求配置認證與加密。

準備

準備有效連線資料，妥善保護密碼和授權資訊。

操作步驟

- 01 新增或編輯差分源，填寫伺服器 and 埠，再按要求設定憑據及 TLS。
- 02 可用時獲取伺服器源列表，選擇所需掛載點；按服務要求設定真實 GGA 位置上報。
- 03 儲存並選擇差分源。連線引數需要生效時，按提示停止並重新連線。

預期結果

已儲存源出現在列表中。變更應用前，活動會話繼續使用當前設定。

檢查與處理

切換活動源會結束舊連線；刪除活動源可能停止該會話。確認前核對操作物件。

實機介面: F03

隧道連線與裝置配對

隧道用於連線已配對的差分服務。裝置登記、配對授權、隧道建立和 NTRIP 資料接收具有各自的狀態。

準備

確認網路可用，並按服務提供方流程取得有效配對碼。

操作步驟

- 01 等待裝置登記，在配對視窗輸入完整配對碼。
- 02 等待授權核驗並安全儲存，必要時重新整理已配對服務列表。
- 03 選擇已配對服務；提供獲取設定功能時取得連線資料，再建立隧道與 NTRIP 連線。

預期結果

授權核驗並儲存後才算配對完成。隧道連線後仍需檢查差分接收。

檢查與處理

隧道連線不等於已接收差分。中斷後觀察恢復和重新整理狀態，避免反覆提交相同配對請求。

定位與衛星資訊

衛星資訊幫助判斷觀測條件及接收機資料的新鮮度。

準備

在適合觀測的開闊環境中保持接收機會話執行。

操作步驟

- 01 區分可見衛星、參與解算衛星與訊號通道；同一顆衛星可提供多個頻點。
- 02 開啟衛星檢視，檢查訊號分佈與觀測詳情。
- 03 解釋測量值前，檢查差分齡期、水平估計及高度參考。

預期結果

可檢視新鮮的衛星和定位解資訊。訊號通道數可以大於衛星數。

檢查與處理

訊號顏色是閱讀輔助，不是精度等級。差分齡期與網路接收時間不同，平均海平面高與橢球高的參考也不同。

流動站引數

RTKGO 使用流動站工作方式，正常作業採用鎖定的測繪標準引數。

準備

正常使用保持標準引數；修改接收機引數前先停止作業。

操作步驟

流動站設定

解鎖自定義流動站引數

測繪

- 01 開啟流動站設定，檢視最近確認狀態及標準引數說明。
- 02 確需自定義時解鎖編輯，僅選擇裝置已確認支援的選項。
- 03 檢查後提交，等待實際返回結果，並確認編輯已重新鎖定。

預期結果

提交後以及服務重啟後會恢復鎖定；是否成功須以裝置返回結果為準。

檢查與處理

最近確認模式不是持續實時回讀。失敗或待確認時需要核查，不能自行認為引數已生效。

實機介面: F04

網路與後臺執行

網路策略和系統後臺許可權會影響持續執行。

準備

作業前檢查可用網路策略及系統限制。

操作步驟

- 01 選擇合適網路策略並儲存。“僅 Wi-Fi”不會回退到行動網路。
- 02 需要恢復連線時保持自動連線開啟，短時中斷後觀察狀態。
- 03 返回系統主頁或關閉螢幕後，透過持續通知及重新開啟應用確認作業狀態。

預期結果

自動作業保持開啟時，應用會嘗試從臨時網路中斷中恢復。

檢查與處理

恢復時間取決於網路和服務。認證、證書、掛載點或配置錯誤需要處理；系統終止和限制可能中斷後臺作業。

診斷與故障排查

透過診斷區分網路、差分、接收機及後臺執行條件。

準備

先檢視實時檢查；獨立主動測試要求先明確停止作業。

操作步驟

- 01 未定位或輸出過期時，檢查天線、觀測環境、許可權和系統定位。
- 02 無差分或反覆斷連時，檢查服務資料、掛載點、網路及介面錯誤提示。
- 03 長期 Float 時檢查觀測條件及差分齡期；後臺暫停時檢查許可權和電池限制。

預期結果

按檢查結果採取下一步操作。需要支援時僅匯出必要的診斷摘要。

檢查與處理

不要包含密碼、有效配對碼或其他敏感資訊。網路或資料測試透過不代表定位精度已獲認證。

實機介面: F05

語言、橫屏與參考資訊

應用跟隨支援的系統語言，橫屏使用相同功能並提供更寬的佈局。

準備

檢查系統語言選擇，等待介面重新整理。

操作步驟

- 01 切換語言後檢查文字和當前作業狀態。
- 02 橫屏使用相同主要入口，滾動檢視完整測量資訊。
- 03 GNSS 為衛星導航系統，RTK 為實時動態定位，NTRIP 用於網路差分傳輸，RTCM 是差分資料格式。

預期結果

所選語言和方向表達相同的操作概念。圖示與裝置尺寸可能不同。

檢查與處理

Fixed 與 Float 是解狀態，Rover 是工作角色。請求支援時確認適用應用和文件修訂版本。

實機介面: F02

介面與定位狀態



圖中源名稱和連線地址已隱去；執行狀態與數值保持原樣。配圖採集時為真實 Fixed，僅用於說明介面，不構成精度或效能承諾。

[介面與定位狀態](#)

差分源管理



圖中源名稱和連線地址已隱去；執行狀態與數值保持原樣。配圖採集時為真實 Fixed，僅用於說明介面，不構成精度或效能承諾。

[差分源管理](#) ↗

流動站引數



圖中源名稱和連線地址已隱去；執行狀態與數值保持原樣。配圖採集時為真實 Fixed，僅用於說明介面，不構成精度或效能承諾。

[流動站引數](#)

診斷與故障排查



圖中源名稱和連線地址已隱去；執行狀態與數值保持原樣。配圖採集時為真實 Fixed，僅用於說明介面，不構成精度或效能承諾。

[診斷與故障排查](#)

語言、橫屏與參考資訊



圖中源名稱和連線地址已隱去；執行狀態與數值保持原樣。配圖採集時為真實 Fixed，僅用於說明介面，不構成精度或效能承諾。

[語言、橫屏與參考資訊](#)

橫屏使用相同主要入口，滾動檢視完整測量資訊。

網路已連線或已收到差分，均不能單獨證明 Fixed。精度估計和衛星數量不能單獨作為測量成果驗收依據。

術語

Fixed solution	固定解
Float solution	浮點解
Rover	流動站
Correction source	差分源
Mountpoint	掛載點
Differential age	差分齡期
Start work	開始作業
Stop work	停止作業
Standard parameters	標準引數
Unlock	解鎖
Custom parameters	自定義引數

Fixed 與 Float 是解狀態，Rover 是工作角色。請求支援時確認適用應用和文件修訂版本。

RTKGO

文件資訊

使用者手冊

1.0.0-dev · 2026.10 · zh-TW

聯絡裝置或差分服務提供方，並提供應用版本、文件修訂和必要的診斷摘要。

RTKGO 用於連線差分服務、檢視定位狀態和管理流動站作業。